# Training, validazione e test Riduzione delle feature

Vincenzo Bonifaci

IN550 - Machine Learning

# Training set e test set

Separiamo a caso i dati di esempio a nostra disposizione in due insiemi:

Training Set

Test Set

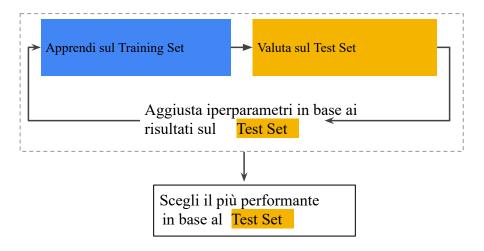
# Impostazione degli iperparametri

Molti metodi di apprendimento richiedono di specificare iperparametri:

- $lacktriangleq \eta$  e T negli algoritmi basati su Gradient Descent
- K nei metodi K-Nearest Neighbor
- lacksquare  $\lambda$  nei metodi con regolarizzazione
- **.** . . .

Quale metodologia per selezionare i valori degli iperparametri?

# Un possibile schema di lavoro?

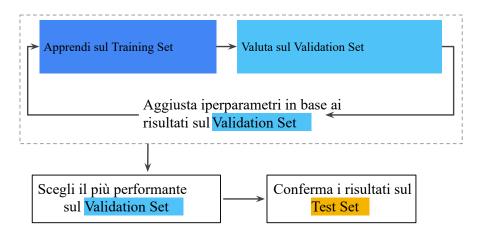


#### Il validation set

Separiamo a caso i dati di esempio a nostra disposizione in tre insiemi:



#### Uso di un validation set



#### Dimensionamento dei vari insiemi

- Validation set e test set devono essere sufficientemente grandi da poter stimare con la precisione desiderata il rischio atteso
- Compatibilmente col punto precedente, il training set deve essere il più grande possibile; sarà sempre il più grande dei tre insiemi

#### Dimensione del test set e stima del rischio atteso

#### Teorema (Dimensione del test set)

(f)

Sia h un'ipotesi e si consideri una funzione costo a valori in [0,b]. Allora per ogni  $\delta \in (0,1)$ , con probabilità almeno  $1-\delta$  sulla scelta di un test set T di dimensione  $m_T$  si ha

$$\frac{1}{m_{\tau}} \sum_{i} \left| \left( h_{i} \left( k^{(i)} \right)^{(i)} \right) \right|^{L_{\tau}(h)} - \frac{L_{\mathcal{D}}(h)}{4} \right| \leq b \sqrt{\frac{\log(2/\delta)}{2m_{\tau}}} \qquad \qquad k_{\tau} \approx 10000$$

Interpretazione: l'errore con cui il test set stima il rischio atteso decresce con la radice quadrata della dimensione del test set

 $\Rightarrow$  per una stima di  $L_{\mathcal{D}}(h) \pm 1\%$  è sufficiente  $m_T$  dell'ordine di 10,000

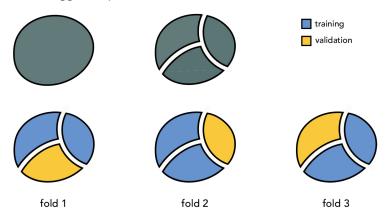
# Dimensionamento dei vari insiemi in pratica

- Per dataset piccoli o medi ( $\approx 100-10{,}000$  osservazioni) è spesso usata una suddivisione 70%-30% oppure 60%-20%-20%: 70% per il training set, 30% per il test set, o 60% per il training set, 20% per il validation set, 20% per il test set
- Per dataset grandi (≈ 100,000 1,000,000 osservazioni e oltre) può essere sufficiente mantenere validation set e test set intorno alle 10,000 o 100,000 osservazioni

Esempio: 1,000,000 osservazioni 98% training set, 1% validation set, 1% test set può essere accettabile

# Validazione incrociata [Cross-validation]

Se i dati scarseggiano, possiamo fare a meno del validation set?



# Validazione incrociata [Cross-validation]

K intero positivo (valore spesso utilizzato: K=10)

### K-fold Cross Validation (K-CV)

- **1** Partiziona il training set S in K sottoinsiemi (fold)  $S_1, \ldots, S_K$
- 2 Ripeti per  $i = 1, \dots, K$ :
  - Apprendi un'ipotesi  $h_i$  usando tutti i dati in S tranne quelli in  $S_i$
  - Stima il rischio atteso di  $h_i$  usando i dati in  $S_i$ :  $L_{S_i}(h_i)$
- Restituisci, come stima del rischio atteso dell'ipotesi appresa su S, il rischio medio di validazione:

$$\frac{1}{K}\sum_{i=1}^K L_{S_i}(h_i)$$

Avvertenza: la validazione incrociata è un'euristica che spesso funziona bene in pratica, ma raramente è supportata da garanzie teoriche

# Validazione incrociata per la selezione di un modello

La validazione incrociata permette anche di selezionare gli iperparametri

### K-CV per la selezione degli iperparametri

Input: training set S, insieme di iperparametri  $\Theta$ , algoritmo A, intero K

- **1** Partiziona il training set S in K sottoinsiemi (fold)  $S_1, \ldots, S_K$
- **2** Per ogni  $\theta \in \Theta$ :
  - Per i = 1, ..., K:  $h_{i,\theta} = A(S \setminus S_i; \theta)$
  - $\blacksquare$  risk $(\theta) = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^{K} L_{S_i}(h_{i,\theta})$
- $\theta^* = \operatorname{argmin}_{\theta} \operatorname{risk}(\theta)$
- **4**  $h^* = A(S; \theta^*)$

Riduzione delle feature

#### Perché ridurre le feature?

Supponiamo di avere d variabili di input e m osservazioni

Ridurre il numero di predittori (d) può essere importante per:

- Tenere sotto controllo la varianza (specialmente quando d > m)
- Migliorare l'interpretabilità del modello

#### Metodi di riduzione delle feature

- Selezione: selezioniamo un sottoinsieme di d' < d predittori
- Shrinkage (regolarizzazione): penalizziamo modelli in cui tanti predittori hanno grande influenza sulla predizione
- Proiezione: proiettiamo i d predittori su un sottospazio d'-dimensionale con d' < d

NB. Qui illustreremo i metodi nel contesto della regressione lineare, ma i principi sono generali

Metodi di selezione

#### Selezione: Best Subset Selection

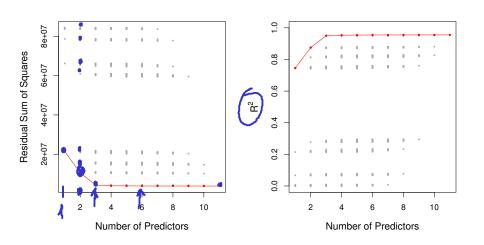
#### **Best Subset Selection**

I h<sub>0</sub> ← miglior ipotesi costante, cioé con 0 predittori Per esempio, nella regressione lineare,

$$h_0(x) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m y^{(i)}$$

- 2 Per k = 1, 2, ..., d,
  - Apprendi tutte le  $\binom{d}{k}$  ipotesi consistenti di k predittori
  - $h_k$  ← ipotesi col miglior rischio empirico tra queste
- **3** Restituisci l'ipotesi  $h \in \{h_0, h_1, \dots, h_d\}$  col minimo rischio atteso stimato sul validation set (o con la validazione incrociata)

### Esempio di Best Subset Selection



# Best Subset vs. selezione passo-passo

- Il numero totale di ipotesi considerate è  $2^d$ : inapplicabile se d è molto grande
- Se *d* è grande, lo spazio di ricerca è enorme e può dare luogo ad overfitting
- Per questo motivo, un'alternativa è costituita dai metodi di *selezione* passo-passo

# Selezione passo-passo in avanti

- Inizia con un'ipotesi senza predittori
- Aggiungi un predittore alla volta: quello che fornisce il massimo incremento della qualità del fit (mass, decrem, del nischio emp.)
- Restituisci l'ipotesi col minimo rischio atteso stimato (sul validation set) tra tutte le d+1 ipotesi costruite

# Selezione passo-passo in avanti

#### Forward Stepwise Selection

- **1**  $h_0 \leftarrow \text{miglior ipotesi costante, con 0 predittori}$ 
  - Per k = 0, ..., d 1, considera tutte le d k ipotesi con un predittore in più di  $h_k$
  - $h_k$  ← ipotesi col miglior rischio empirico tra queste
- **2** Restituisci l'ipotesi  $h \in \{h_0, h_1, \dots, h_d\}$  col minimo rischio atteso stimato sul validation set (o con la validazione incrociata)

### Vantaggi e svantaggi di Forward Stepwise Selection

- Ipotesi esplorate: (d+1) anziché  $(2^d)$
- Non garantisce il miglior modello tra i 2<sup>d</sup> possibili

# Esempio: Credit dataset

	k	Best Subset		Forward Stepwise
{		rating	student	rating
Į	2	rating, income		rating, income
L	3	rating, income,		rating, income, student
	4	cards, income,		rating, income,
		student, limit		student, limit

Metodi di shrinkage e regolarizzazione

# Regolarizzazione

Come cercare automaticamente un equilibrio tra bias e varianza?

Una funzione di regolarizzazione è una funzione  $R:\mathcal{H} \to \mathbb{R}_+$ 

R(h) è una qualche misura di complessità dell'ipotesi h

### Regularized Loss Minimization (RLM)

Dato un insieme di esempi S, cerca una regola di predizione h che minimizzi il rischio empirico di h su S, più R(h):

$$\min_{h\in\mathcal{H}} L_{\mathcal{S}}(h) + R(h)$$

Se l'ipotesi h è codificata dai coefficienti  $w \in \mathbb{R}^{d+1}$ , scriveremo anche R(w) (in tal caso R è vista come funzione definita su  $\mathbb{R}^{d+1}$  anziché su  $\mathcal{H}$ )

# Regressione Ridge

$$w = (w_0, w_1, \dots, w_d)$$
 include il termine costante  $w_0$   
 $\omega = (w_1, w_2, \dots, w_d)$  non lo include

### Regolarizzazione $\ell_2$ (di Tikhonov)

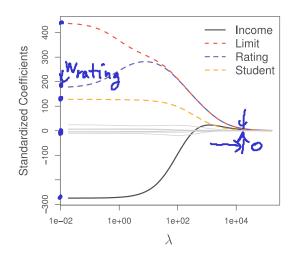
$$R(w) = \lambda(w_1^2 + w_2^2 + \ldots + w_d^2) = \lambda \|\omega\|_2^2 \qquad (\lambda \ge 0)$$

#### ⇒ Regressione Ridge

$$\min_{w \in \mathbb{R}^{d+1}} L_{S}(h_{w}) + \lambda \|\omega\|^{2} = \min_{w \in \mathbb{R}^{d+1}} \frac{1}{m} \|Xw - y\|^{2} + \lambda \|\omega\|^{2}$$

- $\blacksquare$  Per  $\lambda=$  0, coincide con il metodo dei minimi quadrati
- Per  $\lambda \to \infty$ , i coefficienti  $w_k$  tendono a 0
- Ammette soluzione in forma chiusa:  $w^* = (X^\top X + \lambda m \cdot I_0)^{-1} X^\top y$

# Regressione Ridge



Valori dei coefficienti di una regressione ridge in funzione di  $\lambda$ 

# Regressione regolarizzata e standardizzazione delle variabili

Nella regressione regolarizzata è importante *standardizzare* i predittori, centrandoli sulla media e scalandoli per la deviazione standard:

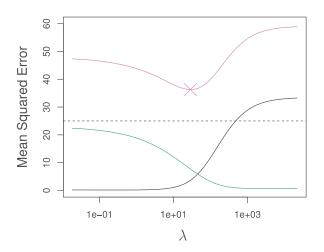
#### Standardizzazione di una variabile

Se v è un predittore, con esempi di valore  $v_1, \ldots, v_m$  e media  $\bar{v}$ , poniamo

$$v \leftarrow \frac{v - \overline{v}}{\sqrt{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (v_i - \overline{v})^2}}$$

Questo non era necessario nella regressione lineare, perché  $\mathbb N$  i coefficienti erano *equivarianti* rispetto alla scala: moltiplicare v per c scalava il coefficiente corrispondente di 1/c

# Regressione Ridge



Bias $^2$  (nero), varianza (verde) e MSE di test (viola) per una regressione ridge in funzione di  $\lambda$ 

# Regressione LASSO

### Regolarizzazione $\ell_1$

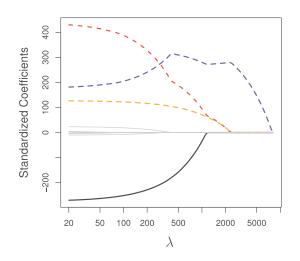
$$R(w) = \lambda(|w_1| + |w_2| + \ldots + |w_d|) = \lambda ||\omega||_1 \qquad (\lambda \ge 0)$$

#### ⇒ Regressione LASSO

$$\min_{w \in \mathbb{R}^{d+1}} L_{\mathcal{S}}(h_w) + \lambda \left\| \omega \right\|_1 = \min_{w \in \mathbb{R}^{d+1}} \frac{1}{m} \left\| Xw - y \right\|^2 + \lambda \left\| \omega \right\|_1$$

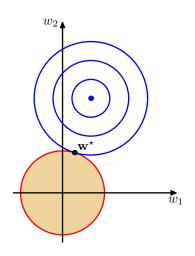
- Per  $\lambda = 0$ , coincide con il metodo dei minimi quadrati
- Per  $\lambda \to \infty$ , i coefficienti  $w_k$  tendono a 0
- Per  $\lambda$  crescente, alcuni coefficienti diventano esattamente pari a 0 ( $\Rightarrow$  incentiva modelli *sparsi*)

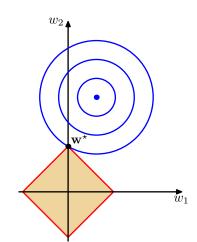
### Regressione LASSO



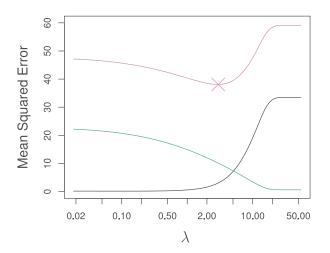
Valori dei coefficienti di una regressione LASSO in funzione di  $\lambda$ 

# Ridge $(\lambda \|w\|_2^2)$ vs. LASSO $(\lambda \|w\|_1)$





### Regressione LASSO



Bias $^2$  (nero), varianza (verde) e MSE di test (viola) per una regressione LASSO in funzione di  $\lambda$ 

# Metodi di regressione regolarizzata in scikit-learn

		Interfaccia
	Iperparametri	scikit-learn
Ridge (diretto)	λ	Ridge
Ridge (SGD)	$\eta, T, \lambda$	SGDRegressor(penalty='12')
LASSO (SGD)	$\eta, T, \lambda$	SGDRegressor(penalty='11')

### Metodi di proiezione

Parleremo dei metodi di proiezione nel contesto dell'apprendimento non supervisionato

Esempio tipico: Principal Component Analysis

